

我国档案文献遗产名录再增52项

包括百团大战、重庆大轰炸等抗战期间珍贵档案

新华社北京6月9日电(记者 董博婷)2025年6月9日是第18个国际档案日,国家档案局9日举办新闻发布会,发布了第六批《中国档案文献遗产名录》,52项档案文献入选。至此,经过六批评选,《中国档案文献遗产名录》入选项目达250项。

第六批《中国档案文献遗产名录》入选的52项档案文献,载体、年代、区域、申报单位分布平衡,内容丰富、覆盖面广。在档案文献载体上,既有纸质档案文献,

也有金文、石刻、简牍和雕版版片。其中,有历史悠久的《何尊等五组周代有铭青铜器》《里耶秦简》《银雀山汉墓竹简》等;有反映中国人民抗日战争暨世界反法西斯战争的《百团大战档案》《台湾义勇队档案》《“重庆大轰炸”档案》等;有反映党史、新中国史的《中国共产党领导的山东全省政权组织档案(1940—1950)》《苏皖边区地方民主政权档案》《新中国首个汽车工业基地建设档案》《红旗渠水利工程档案》等;还有包括金元时期道教

档案、元代佛教档案、明代科举档案和清代以来涉及重要历史、中华民族多元文化、方志舆图、重大工程建设、农业科技、防灾减灾等方面档案。

档案文献遗产是历史文化遗产的重要组成部分。一直以来,国家档案局把档案文献遗产保护传承放在档案工作的重要位置,以实施“中国档案文献遗产工程”、评选《中国档案文献遗产名录》等举措为有力抓手,加强档案文献的保护传承。

“遗产是一种记忆,记忆不仅是为了记住‘过去’,更重要的是为了融入和活在‘当下’。”国家档案局副局长林振义在发布会上表示,活化利用是一篇大文章,将通过档教融合、档文融合、档旅融合等跨界融合,全方位、立体式展示档案文献遗产所蕴含的“神”和“魂”,做到以文载道、以文传声、以文化人,走进公众、服务社会。

韩国京畿道 拟为大学生开“一折店”

韩国京畿道政府6月9日宣布,考虑到通货膨胀等因素,拟为大学生开设一些“一折店”,以一折价格销售某些零食和日用品,从而减轻大学生的财务负担。

韩国《中央日报》报道,京畿道政府9日披露已与银行、社会福利部门等多个机构签署备忘录,将在嘉泉大学、平泽大学开设“一折店”,面向大学生销售方便面、金枪鱼罐头、海藻类零食以及洗发水、洗面奶等日用品。

京畿道政府说,需要先对消费者偏好展开调查,然后再确定货架上出售什么商品。

京畿道政府先前采取过其他措施,以期减轻大学生财务压力,例如,其2023年以来推行一项补贴早餐计划,覆盖30多所大学。大学生为每顿早餐支付1000韩元(约合5.3元人民币),而早餐其余成本由各级政府和校方共同承担。 据新华社

日本数千人 排队抢购储备米

日本政府为平抑米价投放的新一批储备米日前在北海道、鹿儿岛县和福冈县等地开始限量发售,多地超市门前排起千人长龙,一些消费者为买米彻夜排队。

日本媒体6月9日报道,北海道部分零售商当天开始发售政府储备米,排队顾客之多引发热议。在札幌市一家米店,上千人排队数小时,1000袋储备米迅速被抢购一空。这批米产于2022年,被日本媒体称为“老陈米”,每袋5公斤,售价为2150日元(约合107元人民币),约为市场零售价的一半。

日本南部鹿儿岛县8日开始发售政府储备米。在首府鹿儿岛市一家超市,还没开门营业,就有约1200名顾客在店外排起长龙,有的顾客甚至凌晨1时就已到店门口排队。根据限购政策,每户家庭仅可购买一袋储备米。

为购买政府储备米大排长龙的情况也发生在福冈县、广岛县和长崎县等地。不少顾客表示,米价不断高涨令他们苦恼,价格相对便宜的储备米“帮了大忙”。

这是日本政府今年3月以来投放的第四批储备米。与前三批不同,这批储备米没有通过中间商,而是以“直供零售商”形式投放。根据日本政府的要求,零售商必须在8月底前完成销售。此前,这批储备米已通过部分网络零售商出售。

据新华社



巴黎奥赛博物馆馆藏真迹即将亮相上海浦东美术馆

6月9日在开箱仪式上拍摄的米勒的作品《拾穗者》(左)和梵高的作品《梵高在阿尔勒的卧室》。

“缔造现代:来自巴黎奥赛博物馆的艺术瑰宝”展览将于6月19日起在浦东美术馆亮相,展览涵盖百余件真迹,集中展示奥赛博物馆超四分之一的核心藏品。

新华社记者 王翔 摄

中国科学家在《自然·机器智能》上露了一“手”

新华社北京6月10日电(记者 张漫子)中国科研人员研制的智能灵巧手因首次实现类人水平的自适应抓取,9日登上了国际期刊《自然·机器智能》。

这项突破由北京通用人工智能研究院、北京大学共同取得:在灵巧手掌面70%的面积上集成了高分辨率触觉感知,使机器人的智能与交互能力迈上新台阶。

这只灵巧手的一大亮点是能根据触觉反馈,实时调整动作。记者看到,根据接触面的不同,它能自如用小指抓取乒乓球、单手同时抓起垒球和高尔夫球,姿势与人类拿球类似。

手是人体最灵活的器官之一,也是使用频率最高的运动器官之一。随着人

类进化,人的手部功能由攀爬变为使用工具,并掌握精准抓握能力。“手的灵活性很大程度上来自灵敏的触觉反馈。如通过肌肉、关节感知力量,通过皮肤感知纹理、温度等。”北京大学人工智能研究院博士生赵树杭说,在不影响运动的前提下实现机器人高敏感的触觉反馈一直是难题。

手的精准抓握,不仅涉及触觉反馈,还在于其与运动能力的默契配合。北京大学人工智能研究院博士生李宇颀说,这要求我们必须根据全手触觉反馈实时调整运动策略,而机器人关节灵活性的增强又会给控制算法带来极大挑战。

中国团队以传感器与结构一体化设计突破了“灵巧手不灵巧”的瓶颈。高分

辨率触觉传感器覆盖了手掌表面70%的区域,空间分辨率达0.1毫米,显著增强触觉感知敏感度。团队还自研了一种基于概率模型的生成式算法,涵盖人类常见抓取类型,增强实时控制灵敏度。

“这一创新设计能使灵巧手像人类手掌一样,在抓取中实时感知接触变化并迅速调整,大大提升了机器人操作的适应性和稳定性。”论文通讯作者、北京通用人工智能研究院研究员刘航欣说。

《自然·机器智能》审稿人认为,这一研究首次实现了机器人灵巧手的精准抓取,为理解智能提供了新视角,并将极大拓展机器人在医疗、工业等领域的应用潜力。